

Современные практики IT-образования

модульный курс повышения квалификации инженерно-технической направленности

Дорожная карта зимней проектной школы «Транспорт и логистика»



ПОЛИТЕХ
Санкт-Петербургский
политехнический университет
Петра Великого

ИИТТО
институт информационных
технологий и технологического
образования РГПУ

М
Высшая школа
теоретической
механики СПбПУ



ТЕХНОПАРК



**ФАБЛАБ
ПОЛИТЕХ**



Центр профориентации
и довузовской подготовки
СПбПУ



ПОЛИТЕХ
Институт металлургии,
машиностроения и транспорта

При поддержке комитета по образованию СПб

Правительство
Санкт-Петербурга



Комитет по образованию

партнёры



АКАДЕМИЯ ТАЛАНТОВ



ЦЕНТР
ПОДДЕРЖКИ
ПРЕДПРИИМАТЕЛЬСТВА

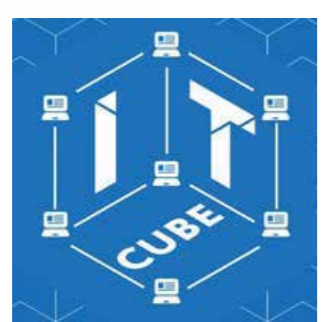


МОЙ
БИЗНЕС



ЦЕНТР
ПОДДЕРЖКИ
ПРЕДПРИИМАТЕЛЬСТВА

КВАНТОРИУМ 642



школа № 617



ЛНМО
Лаборатория
непрерывного
математического
образования



школа № 163
школа № 219
лицей № 144



КВАНТОРИУМ
САНКТ-ПЕТЕРБУРГ

технологические партнёры

GEOSCAN



ОКЕАНИКА

TRIK

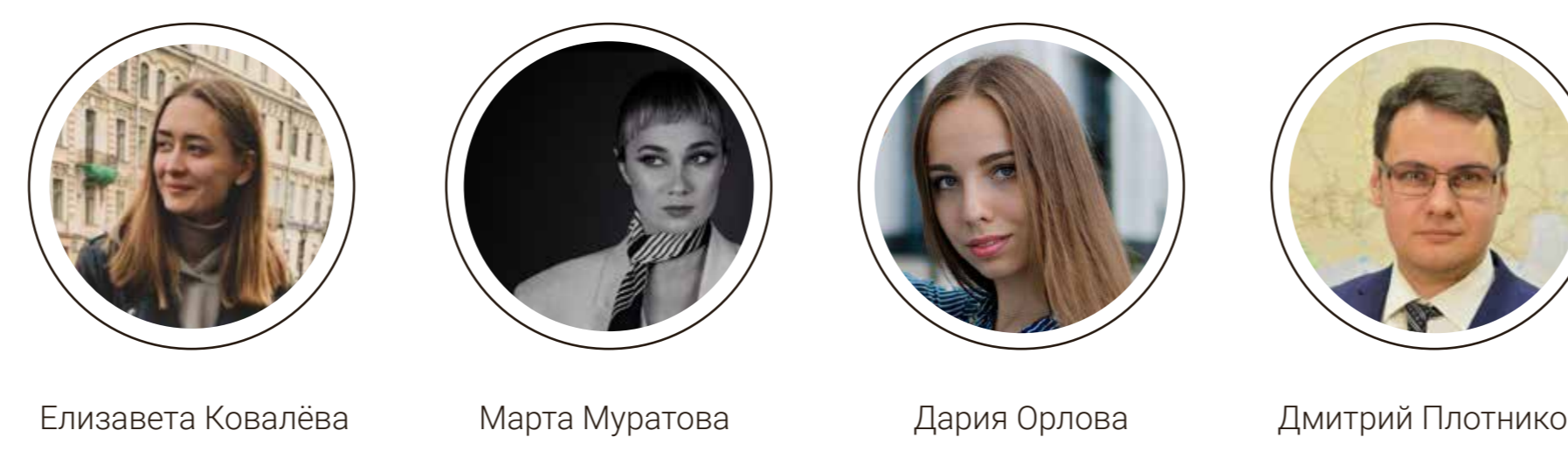


НПО карманный
транспорт

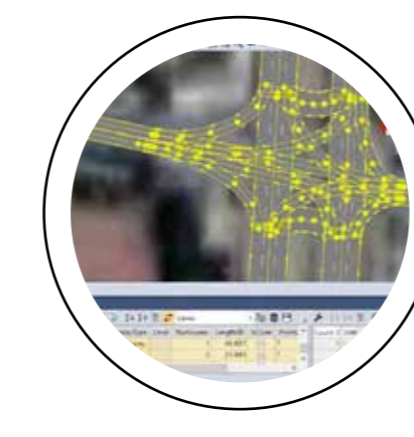


ЛАЗЕРНЫЙ ЦЕНТР
LASER CENTER

PICASO 3D



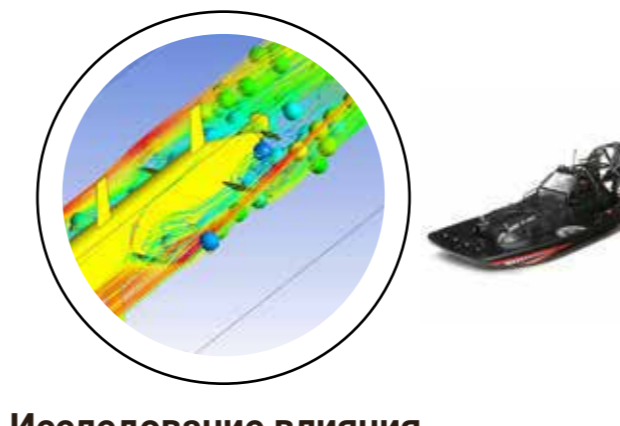
Елизавета Ковалёва Марта Муратова Дария Орлова Дмитрий Плотников



Решение задачи по оптимизации транспортного движения с помощью имитационного моделирования в среде PTM Vissim



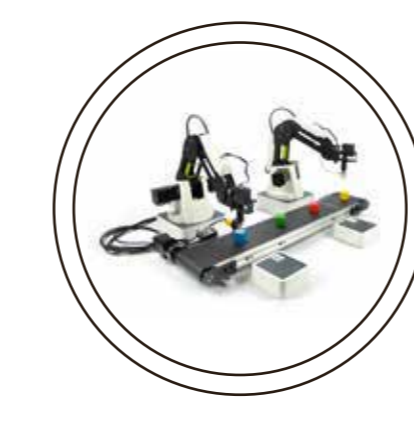
Тимур Бакиров Артём Самсонов Сергей Соколов Петров Рихард



Исследование влияния аэродинамических свойств транспортного средства при разработке прототипа аэроглиссера



Ольга Григорьева Виссарион Масолов Анастасия Вишневская



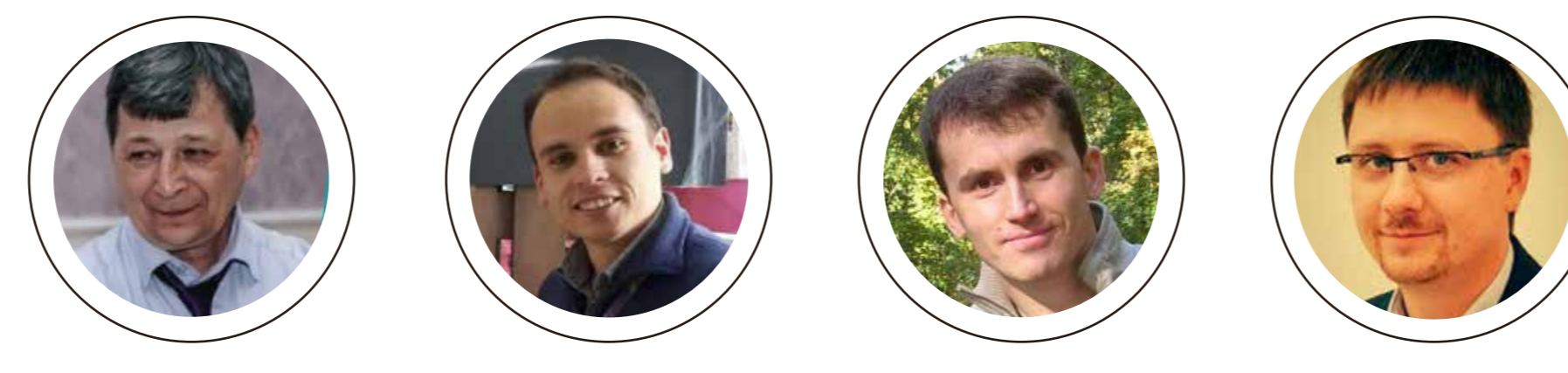
Робот сортировщик писем и легких грузов
Разработка алгоритма и прототипа по



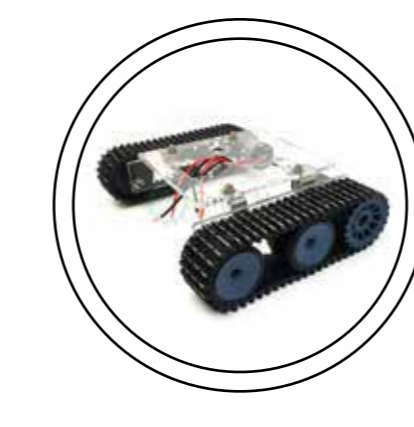
Егор Сморунов Михаил Киселёв Михаил Луцкий Дарья Крюченко



Инвентаризация закрытого склада с помощью БПЛА



Михаил Киселёв Илья Широколов Константин Корепанов Артём Шмарёв



Разработка системы автоматического управления модели борт-поворотной необитаемой платформы



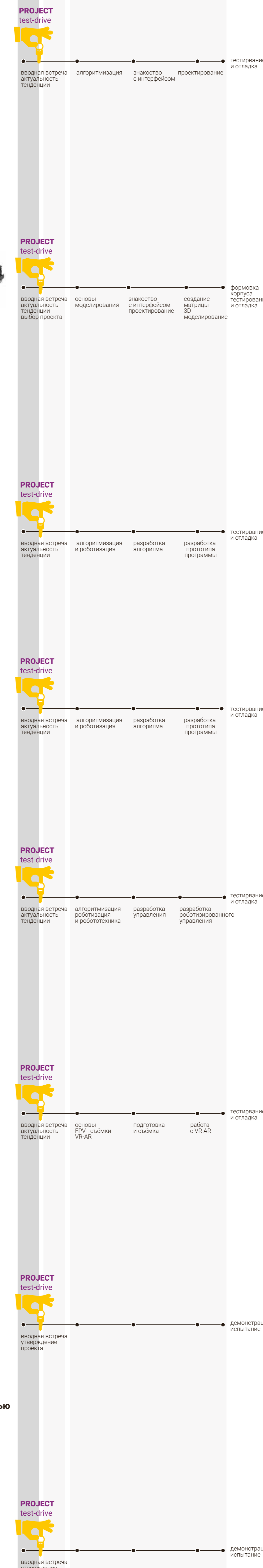
Илья Бунюк Александр Пикuléв Провдин Даниил



Применение беспилотного FPV - летательного аппарата для создания виртуальных экскурсий и VR-сцен



особый проект-конкурс на лучшее экотехническое решение для исследований с помощью подводного необитаемого робота



формирование наиболее востребованных направлений и траекторий

